## Least Squares Method

## LSM #2 Read Data

## [Numerical / Ism.cpp]

Напишите функцию  $[ReadData(...)\{...\}]$ , которая считывает из потока ввода траекторию в динамические массивы  $[x_exp]$  и  $[y_exp]$ . Файл model (из задания lsm#1) следует направить в поток ввода на этапе запуска программы: [./a.out < model]

Выведите в отдельном цикле считанные координаты из массива в таблицу на экран. Убедитесь, что она совпадает с содержимым файла *model*.

## Сигнатура и описание работы функции:

```
int ReadData(double* exp_x, double* exp_y);
```

- получает в качестве аргументов указатели на тип double\*, куда будут сохранены массивы с координатами
- считывает из стандартного потока ввода std::cin количество строк в таблице N
- создает динамические массивы, например  $exp_x = new double[N]$
- запускает цикл от 0 до N и попарно считывает координаты в  $x_{exp[i]}$  и  $y_{exp[i]}$
- возвращает количество точек траектории N